محبه علمی- بژومش «الکترومغناطیس کاربردی»

سال دوم، شماره ۱، بهار ۱۳۹۳؛ ص ۴۷–۳۷

طراحی شبه کلید مخابراتی غیرفعال به منظور افزایش قابلیت اطمینان زیرسیستم تله کامند ماهواره حسین بلندی^۱، سیدحسن صدیقی^۲^{*}، محمد خیّری دستگردی^۳، رضا رضوانی نسب^² بهمن قربانی واقعی^۵، سید مجید اسماعیل زاده^۲ ۱- استاد، دانشکده مهندسی برق، مرکز تحقیقات فضایی دانشگاه علم و صنعت ایران ۲- استادیار، دانشکده فناوری های نوین، مرکز تحقیقات فضایی دانشگاه علم و صنعت ایران ۲ و ٤- کارشناسی ارشد، مرکز تحقیقات فضایی دانشگاه علم و صنعت ایران ۵ و ۲- استادیار، مرکز تحقیقات فضایی دانشگاه علم و صنعت ایران

چکیده: در این مقاله یک شبه کلید غیرفعال مخابراتی ساده بهمنظور افزایش قابلیت اطمینان زیرسیستم تله کامند یک ماهواره طراحی و ساخته شده است. در ماهواره ها زیرسیستم تله کامند واسط ارتباطی ماهواره با مدیریت ماهواره در ایستگاه زمینی است که دستورات و دادههایی را که در طول ماموریت لازم است به ماهواره انتقال یابد از طریق لینک مخابراتی تله کامند در اختیار ماهواره قرار میدهد. در ماهواره، ایس دستورات از طریق بخش گیرنده مخابراتی ماهواره در اختیار بخش تله کامند قرار می گیرد و بخش تله کامند نیز فعالیتهای مقتضی را به تناسب دستورات دریافتی انجام میدهد. در مقاله، ابتدا بلوک دیاگرام کلی زیرسیستم تله کامند یک ماهواره اول کلولی و پیادهسازی شده، مورد اشار قرار می گیرد و در ادامه به تشریح هر یک از اجزای زیرسیستم که متشکل از آنتن تله کامند، شبکه تغذیه تله کامند، گیرنده مخابراتی تله کامند و بخش تله کامند می باشد، پرداخته شده و مشخصات محصول ساخته شده و تست شده نیز ارائه گردیده است. سپس افزایش قابلیت اطمینان زیرسیستم تله کامند می ماهواره و مشخصات محصول ساخته شده و تست شده نیز ارائه گردیده است. سپس افزایش قابلیت اطمینان کلید مخابراتی در طرح افزونگی، قابلیت اطمینان آن بسیار حائز اهمیت است. به مین جهت، پس از بررسی و محاسبه قابلیت اطمینان کلید مخابراتی در طرح افزونگی، قابلیت اطمینان آن بسیار حائز اهمیت است. به مین جهت، پس از بررسی و محاسبه قابلیت اطمینان زیرسیستم تله کامند یک ماهواره و میلیت اطمینان آن بسیار حائز اهمیت است. به مین جهت، پس از بررسی و محاسبه قابلیت اطمینان تمام زیره پیاده سازی آسان، حجم، جرم و هزینه بسیار کم از ویژگیهای طرح پیشنهادی می بالا طراحی، شبیه سازی و ساخته شده است. سادگی بسیار زیره، پیاده سازی آسان، حجم، جرم و هزینه بسیار کم از ویژگیهای طرح پیشنهادی می بالا طراحی، شیه سازی و ساخته شده است.

واژه های کلیدی: قابلیت اطمینان، کلید مخابراتی، تله کامند.

۱- مقدمه

با توجه به ماموریت و طول عمر و مدار ماهوارههای LEO بودجه قابلیت اطمینان هر یک از زیرسیستمها تعیین میشود. در مورد ماهوارههایی که در کمربند ون آلن قرار داشته و در معرض تابش تشعشعات کیهانی و اثرات مخرب SEE قرار می گیرند، بر اساس طول عمر و نوع ماموریت باید با استفاده از تکنیکهای مختلف قابلیت اطمینان را بهبود بخشید. یکی از رایجترین روش های افزایش قابلیت اطمینان، به کار گیری افزونگیهای سختافزاری است. در دسته

تکنیکهای افزونگی سختافزاری، روش افزونگی دوگانه، روشی متداول است [۳-۱].

در استفاده از روشهای افزونگی دوگانه در بخشهای RF، نکاتی مضاعف بر سایر بخشها وجود دارد. با توجه به محدودیتهای جرمی و حجمی ماهواره و از سوی دیگر قابلیت اطمینان بالای المانهای غیرفعال مخابراتی مانند آنتن و شبکه تغذیههای آن، افزونگی برای این بخشهای غیرفعال مخابراتی در نظر گرفته نمیشود. اما برای بخشهایی مانند گیرندهها و فرستندهها که بهصورت فعال کار مجله علمی- پژوهشی «*الترومتایی کاردون*»؛ سال دوم، شماره ۱، بهار ۱۳۹۳

می کنند، نیاز به افزونگی در بسیاری از کاربردها اجتناب ناپذیر به نظر می رسد. افزونگی در بخشهای فعال مخابراتی بدان معناست که دو یا چند بخش فعال مانند گیرنده بایستی به یک بخش غیرفعال مانند آنتن و یا شبکه تعذیه آنتن متصل گردد. در فرکانسهای بالا، تطبیق امپدانس خطوط انتقال اتصال دهنده بخشهای رزو و اصلی از اهمیت بسیار بالایی برخوردار هستند. چنانچه عدم تطبیق وجود داشته باشد، موج ایستای بزرگی ایجاد خواهدشد و بخش قابل توجهی از توان تولیدی و یا دریافتی تلف خواهد گردید. در نتیجه استفاده از یک کلید مخابراتی برای کلیدزنی بین بخشهای فعال مانند گیرندهها اجتناب ناپذیر است.

از سوی دیگر با توجه به سری بودن این کلیدها در مدار، نقش بسیار زیادی در قابلیت اطمینان سیستم دارند. نکته مهم آن است که بسیاری از کلیدهای مخابراتی بهصورت فعال بوده که با یک فرمان کنترلی بین دو مدار متصل به آن کلیدزنی میکنند. فعال بودن این کلید باعث کاهش قابلیت اطمینان آن نسبت به سایر المانهای غیرفعال مدار می گردد و این قابلیت اطمینان پایین منتج به کاهش قابلیت اطمینان کل سیستم می گردد. به عبارت دیگر قابلیت اطمینان کل زیرسیستم مخابرات و در نتیجه قابلیت اطمینان قابلیت اطمینان سیستمهای ماهوارهای در منابع مختلفی مورد بحث و بررسی قرار گرفته است، اما در بسیاری از آنها بحث افزونگی در بخش RF و اثر انتخاب کلید مورد بحث و بررسی قرار نگرفته است [۸–۴].

از طرف دیگر عموما در بسیاری از تحقیقات، پژوهشها بهسمت طراحی و ساخت یک کلید با قابلیت اطمینان بالا معطوف شده است. کلیدها یکی از المانهای مهم در سیستمهای مخابراتی میباشند که نقش مهمی در کنترل سیگنالهای مخابراتی دارند. تاکنون کلیدهای گوناگونی بهمنظور استفاده در سیستمهای فرستنده و گیرنده مخابراتی ارائه شده است. کلیدهای پیادهسازی شده با دیودهای پین اگرچه بازدهی خوبی دارند اما با ترانزیستورهای HEMT سازگار نیستند. اما هنوز کلیدهای ترانزیستوری FET پرکاربرد هستند، چرا که پیادهسازی آنها با مدارات مجتمع MMIC و یا سایر مدارها بر روی یک تراشه ساده است. کلیدهای مخابراتی میکروالکترومکانیک

را میتوان ماشینهایی با کنترل الکترومکانیکی به شمار آورد که تلفات پایین و ایزولاسیون بالایی دارند. این کلیدها در سطح وسیعی برای کاربردهای مخابراتی مانند شیفتدهندههای فازی، فیلترهای قابل تنظیم و روترهای سیگنال مورد استفاده قرار گرفتهاند. طول عمر مورد نیاز برای این کلیدها به کاربرد آنها وابسته است و میتواند بین ۱۰۰ میلیون چرخه در برای کاربردهای کوتاه مدت تا چند صد بیلیارد چرخه در کاربردهای طولانی مدت تغییر کند.

در سالهای گذشته، نیاز بهبود به قابلیت اطمینان این کلیدها بسیار محسوس بوده است [۲۰–۹]. تلاشهای مختلفی برای افزایش قابلیت اطمینان کلیدهای مخابراتی صورت گرفته است. بهعنوان مثال در [۲۱] بهمنظور تحلیل قابلیت اطمینان کلیدهای MEMS در دماهای بالا و پایین روشی ارائه شده است که پیچیدگیهای محاسباتی زیادی را بههمراه دارد. بررسی قابلیت اطمینان کلیدهای مخابراتی MEMS در [۲۲] مورد بحث و ارزیابی قرار گرفته است. بررسیهای انجام شده در این مقاله نشان گر آن است که این کلیدهای مخابراتی در برابر شرایط فضایی مانند لرزه و شتابهای پرتاب قابلیت اطمینان خوبی در مقایسه با سایر کلیدهای مخابراتی از خود نشان میدهند.

مطالعات ارائهشده در [۳۳] برای یک نوع کلیدهای مخابراتی MEMS، میزان ۵۰ خطا در ۱۰۹ ساعت کار را نشان میدهد. این خطاها از خطاهای مکانیکی ناشی از خستگی، لایه لایه شدن، شک و لرزه و خطاهای الکتریکی مانند اتصال کوتاه و مدار باز، ESD، قوس الکتریکی در فاصلههای کوچک، باردار شدن دی الکتریک و خوردگی آن میباشد. اگرچه ارتقا تکنولوژی ساخت کلیدهای MEMS باعث افزایش درخور توجه قابلیت اطمینان آنها شده است، اما در بهترین حالت علاوه بر خطاهای مکانیکی بهدلیل ظرافت ساختار مکانیکی کلید، خطاهای الکتریکی نیز وجود خواهند داشت.

در این مقاله افزایش قابلیت اطمینان زیرسیستم تله کامند ماهواره بهعنوان یکی از مهم ترین بخش های ماهواره با استفاده از یک کلید مخابراتی با قابلیت اطمینان بسیار بالا مورد بررسی و تحلیل قرار گرفته است. بخش تله کامند را می توان مغز سیستم ماهواره دانست که بدون وجود آن قابلیت هدایت و بهرهبرداری از سیستم به

شدت کاهش خواهدیافت. در نتیجه زیر سیستم تله کامند بایستی با قابلیت اطمینان بسیار بالایی طراحی گردد. ساختار مقاله به این شرح میباشد.

در ابتدا زیر سیستم تله کامند نوعی برای یک ماهواره LEO معرفی گردیده و سپس اجزای اصلی آن به صورت جداگانه معرفی شدهاند. همچنین مشخصات هر یک از این اجزای ساخته شده براساس تکنولوژی بومی در دسترس در کشور ارائه شده است. به منظور افزایش قابلیت اطمینان سیستم از روش افزونگی دوگانه با رزرو سرد استفاده شده است. سپس نقش هر یک از بخش ها در تعیین قابلیت اطمینان مورد تحلیل و بررسی قرار گرفته است. همان طور که انتظار می رفت، تحلیل ها نشان گر آن است که کلید مخابراتی بیشترین نقش را در تعیین قابلیت اطمینان سیستم دارد.

به همین جهت یک کلید غیرفعال مخابراتی ساده با قابلیت اطمینان بسیار بالا طراحی، شبیه سازی و ساخته شده است. این کلید که از خطوط انتقال مایکروستریپی معمولی تشکیل شده است، ساختار بسیار ساده ای در مقایسه با کلیدهای مخابراتی MEMS دارد. این ساختار بسیار ساده باعث کاهش چشم گیر خطاهای مکانیکی این نوع کلید خواهدشد. همچنین غیرفعال بودن کلید، خطاهای الکتریکی آن از بین خواهدبرد. به عبارت دیگر قابلیت اطمینان این کلید در مقایسه با سایر کلیدهای مخابراتی بسیار بالاتر خواهدبود. در نهایت نیز، قابلیت اطمینان زیر سیستم تله کامند با افزونگی برای گیرنده مخابراتی و کلید غیرفعال طراحی شده محاسبه شده است. با طرح ارائه شده برای کلید مخابراتی، قابلیت اطمینان کل سیستم به میزان قابل توجهی افزایش یافته است.

۲- معرفی زیرسیستم تله کامند

یکی از حیاتی ترین بخش های سامانه های فضایی بخش ار تباطی سامانه با کاربرهای زمینی است. زنجیره ای که در بسته شدن ار تباط میان ایستگاه های زمینی و ماهواره به عنوان یک سامانه فضایی وجود دارد، عبارت است از: ۱) دستورات، داده ها و مقادیر مربوط به کالیبراسیون زیرسیستم های مختلف ماهواره در ایستگاه زمینی بر اساس نیازمندی های سناریوی انتخابی تولید شده و از طریق پیوند بالارو برای ماهواره ارسال می شوند. ۲) در ماهواره پس از دریافت

دستورات مذکور توسط بخش گیرنده مخابراتی تله کامند، به بخش تله کامند ماهواره انتقال می یابند. ۳) در بخش تله کامند پس از پردازش و تفسیر داده های دریافتی تصمیم متناسب اخذ و در زمان مربوطه اجرا می شود. ۴) در پیوند پایین رو ماهواره تمامی اطلاعات مربوط به صحت عمل کرد زیر سیستم های مختلف ماهواره اعم از مقادیر ولتاژ، جریان، میدان مغناطیسی، دما و ... جمع آوری شده و از طریق فرستنده مخابراتی برای ایستگاه زمینی ارسال می شوند. ۵) داده های تله متری دریافت شده در ایستگاه زمینی مبنای استخراج وضعیت ماهواره و اتخاذ سناریوهای پروازی مناسب می باشد.

زیرسیستم تلهکامند ماهواره وظیفه برقراری ارتباط بالارو بین ماهواره و ایستگاه زمینی را برعهده دارد. زیرسیستم تلهکامند ماهواره یکی از معدود بخشهایی است که در تمامی طول عمر ماهواره روشن میباشد و لازم است ضمن عملکرد درست و با کمترین میزان احتمال خطا، با اجرای فرامین ایستگاه زمینی، هدایت ماهواره را در کنترل داشته باشد. عملکرد نادرست تلهکامند میتواند موجب عملکرد نامطلوب بخشهای دیگر ماهواره، اتلاف توان مصرفی در جهتی ناخواسته و یا حتی بروز مشکلاتی جبران ناپذیر گردد.

با توجه به اهمیت زیرسیستم تله کامند ماهواره، لازم است در طراحی این بخش دقت مضاعفی منظور شود. همچنین بعد از طراحی، بایستی محاسبات و آنالیزهای مربوط به قابلیت اطمینان آن انجام گیرد. بدین ترتیب میتوان به نقاط ضعف و قوّت طراحی پی برده، و زیربخشهای آسب پذیر و بحرانی را شناسایی کرد. در نهایت میتوان به اصلاح طراحی پرداخته و در جهت بهبود آن گام برداشت.

در شرایط عادی و بهصورت پیش فرض تمامی قطعات و زیرسیستم ها بهصورت یکتا در نظر گرفته می شوند. شکل (۱) نمای بلوک دیاگرام نوعی از زیرسیستم تله کامند یک ماهواره LEO را نشان می دهد. مطابق شکل (۱) این زیرسیستم از بخش های تله کامند (TC)، شبکه تغذیه آنتنها (AFN)، آنتن و گیرنده مخابراتی تله کامند تشکیل شده است که در ادامه هر یک از این بخش ها به صورت اجمالی شرح داده شده است. لازم به ذکر است که تنها بخش های تله کامند و گیرنده تله کامند، المان های فعال هستند و بقیه اجزا به صورت غیرفعال عمل می کنند. در نتیجه آنتن و شبکه



تغذیه آن تاثیر بسیار اندکی در قابلیت اطمینان سیستم ایفا خواهند کرد. در ادامه به توصیف هر یک از این بخشها پرداخته می شود.

۲-۱- بخش تله کامند

دستورات ارسال شده از ایستگاه زمینی توسط لینک مخابرات در اختیار بخش تله کامند قرار می گیرند. این دستورات که بهصورت کد شده هستند، توسط توابع نرمافزاری کد گشایی و رمز گشایی شده و بعد از تفسیر یا توسط خود تله کامند اجرا می شوند و یا جهت اجرا به زیر سیستم های دیگر ارسال می شوند. در واقع تله کامند از یک سری لینک های ارتباطی برای برقراری ارتباط با سایر زیر سیستمها استفاده می کند. وظیفه دیگر بخش تله کامند حفظ زمان واقعی ماهواره است.

با توجه به وظایف تله کامند و توابعی که باید پیادهسازی نماید، این بخش متشکل از اجزایی خواهد بود که در شکل (۲) در قالب بلوک دیاگرام ارائه شده است همچنین مشخصات سختافزاری و نرم افزاری بخش تله کامند ساخته شده در جدول (۱) ارائه شده است.



| مشخصات نرم افزاری | مشخصات منابع سخت افزاری |
|---|---------------------------------|
| دریافت داده از گیرنده مخابرات | |
| ارسال دادههای Play-Back به تلهمتری | |
| ارسال دادههای زمان واقعی و سیگنال صحت به تلهمتری | ۵۶ کیلو بیت حافظه توزیع شده |
| ارسال داده به محموله تصویربرداری | ۲۸۸ کیلو بیت حافظه Block RAM |
| ارسال داده به OBC | ۴ واحد مديريت كلاك |
| تولید و نگهداری زمان واقعی ماهواره | ۴۰۰ کیلو سیستم گیت |
| دیکد کردن اطلاعات دریافتی از زمین | IO ۴۶ ديفرانسيلي |
| رای گیری روی دادههای دریافتی از زمین | ۶ پورت ارسال و دریافت RS232 |
| مدیریت زمان اجرای کامندهای مربوط به زیرسیستم های مختلف | پورت ارتباط SPI |
| مدیریت روند اجرای کامندها و کلیه رویدادها | پورت ارتباط 1-wire |
| دریافت سیگنالهای صحت از زیرسیستمهای مختلف | 4ppm با دقت RTC |
| جلوگیری از هنگ کردن FPGA | |





شکل ۲: بلوک دیاگرام تله کامند ماهواره

۲-۲- بخش گیرنده تلهکامند

گیرنده تله کامند وظیفه دریافت سیگنالهای فرمان ارسال شده از ایستگاه زمینی را بهعهده دارد. بهمنظور کنترل و مدیریت کامل ماهواره، لازم است که گیرنده تله کامند در تمامی وضعیتهای کنترلی و تمامی زوایای فراز امکان دریافت سیگنال را داشته باشند. به این منظور از آنتنهای همه جهته و گیرنده با حساسیت بسیار بالا استفاده می گردد. بلوک دیاگرام کلی یک گیرنده تله کامند نوعی در شکل (۳) نشان داده شده است.

سیگنال ورودی از بخش تغذیه آنتن به یک فیلتر مخابراتی وارد شده تا پهنای باند نویز ورودی تا حد امکان یابد. سپس سیگنال ورودی توسط یک تقویت کننده کم نویز تقویت می گردد. فرکانس سیگنال تقویت شده سپس پس از عبور از ضرب کننده به فرکانس پایین تر تغییر پیدا کرده و دمودله می گردد. هم چنین به منظور جبران شیفت فرکانسی داپلر و تنظیم خودکار بهره دو واحد AGC, AGC مر نظر گرفته شده است. واحد کنترل نیز به منظور مدیریت بخش -های مختلف در نظر گرفته شده است که معمولا بر روی یک تراشه مانند میکروکنترلر پیاده سازی می شود. در جدول (۲) مشخصات گیرنده ساخته شده تله کامند ارائه شده است.

۲-۳- بخش آنتن

به منظور دریافت سیگنال فرمان ارسال شده از ایستگاه زمینی، آنتن و شبکه تغذیه آنتن تله کامند طراحی می گردد. یکی از آنتن های

جدول ۲: مشخصات گیرنده ساخته شده تله کامند

| مقدار | مشخصه | رديف |
|--|-------------------------|------|
| VHF | باند فرکانسی | ١ |
| ۱۶ | نرخ خطای بیت | ۲ |
| 1/T Kbps | نرخ داده ارسالی | ٣ |
| - ۱۱۵ dbm | حساسيت | ۴ |
| $\pm \iota \cdot \text{ KHz } \text{ dbm}$ | جبران داپلر | ۵ |
| SMA و sMA | امپدانس ورودی و کانکتور | ۶ |
| BFSK | مدلاسيون | ۷ |
| 749 Gr | وزن | ٨ |
| کمتر از ۱ وات | توان مصرفی | ٩ |
| MIL-STD- 1540-C | تستهای لرزش اتفاقی | ١٠ |
| ECSS-E-10-03 | تستهای خلا حرارتی | 11 |

تستعالی از این الله المای الله ماهوارههای LEO، آنتن LEO میباشد که بر روی سازه میباشد که شامل چهار آنتن تک قطبی میباشد که بر روی سازه ماهواره نصب میشوند و به وسیله یک شبکه تغذیه، با اختلاف فازهای ۰، ۹۰، ۱۸۰ و ۲۷۰ درجه تغذیه میگردد. این آنتن به همراه شبکه تغذیه متناظر آن باعث ایجاد الگوی همه جهته و قطبش دایروی نسبتا خالص در بسیاری از زوایا میشود و در نتیجه امکان برقراری پیوند مطمئن مخابراتی را افزایش میدهد. ساختار مکانیکی آنتنها



شکل ۳: بلوک دیاگرام گیرنده تله کامند

به نحوی طراحی و ساخته شده است که علاوه بر تامین نیازمندی های تشعشعی، ملزومات و استحکام مکانیکی مورد نیاز برای به کارگیری در ماهواره را بر آورده سازد.

۲-۴- بخش شبکه تعذیه آنتن

شبکه تغذیه آنتن دربردارنده یک جمع کننده توان ۴ به یک میباشد که توان دریافت شده در چهار آنتن تک قطبی را با فازهای متناسب با یکدیگر جمع می کند. همچنین شیفت فاز مورد نیاز در هر یک از درگاههای ورودی شبکه تغذیه را میتوان با استفاده از کابل، المانهای سلف و خازن و یا سایر روشها پیادهسازی نمود. در شبکه تغذیه ساخته شده، بخش جمع کننده توان با استفاده از سه جمع کننده توان ۱ به ۲ بهصورت مایکروستریپی پیادهسازی شده است. همچنین شیفت فاز مورد نیاز با استفاده از خطوط کابل کواکسیال ایجاد شده است.

۳- افزونگی (Redundancy)

افزونگی، استفاده از امکانات و منابعی مازاد بر نیازهای حداقلی یک سیستم برای افزایش قابلیت اطمینان آن میباشد . در برخی مانند مقدار فضای اضافی در نظر گرفتهشده در یک دیسکت یا یک FPGA یا زمان اضافی در نظر شده برای یک امتحان، افزونگیها ارزان قیمت میباشند، درحالیکه در بسیاری از کاربردها، افزونگیها هزینه و محدودیتهایی را بهدنبال دارند که ممکن است افزایش قابلیت اطمینان بهدست آمده را تحت الشعاع قرار دهد. بهمنظور مدیریت افزونگی، آشکارسازی خطا، تعیین محل انجام خطا و بازیافت خطا بسیار حائز اهمیت خواهد بود تا بتوان درصورت ایجاد خرابی بخش معیوب را حذف و نمونه یدکی را جایگزین نمود و در نهایت قابلیت اطمینان کل سیستم را افزایش داد.

آنالیز درخت خطا بهعنوان یک ابزار تحلیلی محسوب می گردد که براساس آن یک حالت نامطلوب از سیستم (یا محصول) مشخص شده و محیط سیستم و یا عملیات آن برای استخراج تمامی راههای موثق برای وقوع آن حالت نامطلوب مورد آنالیز قرار می گیرد. بنابراین در این حالت یک آنالیز از بالا به پائین را خواهیم داشت که از در نظر گرفتن یک حادثه یا حالت نامطلوب از سیستم یا محصول به مودهای

خطا که منجر به بروز آن حادثه شدهاند دست مییابیم، اما در آنالیز اثر مدهای خرابی (FMEA) از مودهای خطا به رویدادهای نامطلوب سطح بالا دست میبابیم. دراین راستا در ابتدا درخت خطا را تشکیل داده و ارزیابی کمی از آن انجام میشود. سپس بر اساس اثر نهایی خطا در سطح تجهیز، درخت خطا را در سطح زیرسیستمهای مرتبط با بخش مورد نظر بیان مینماییم.

پیش از استخراج درخت خطا جهت انجام آنالیزهای کمی درخت به بررسی روشهای استخراج نرخ رخداد خطا و تجزیه و تحلیل کمی درخت خواهیم پرداخت. در شکل (۴-الف) نمونهای از درخت خرابی واحد تغذیه بخش تله کامند ارائه شده است. همان طور که در شکل (۴-ب) نشان داده شده است خرابی واحد تغذیه در کنار که در شکل (۴-ب) نشان داده شده است خرابی واحد تغذیه در کنار خرابی سایر بلوک های سخت افزاری بخش تله کامند در کنار یکدیگر بلوک دیاگرام خرابی کل بخش تله کامند را تشکیل می دهند. روش part count در استاندارد MIL بر اساس نوع المان های استفاده شده و تعداد این المان ها، سطوح کیفی المان ها و محیط برای ارزیابی کمی درخت خطا و همچنین آنالیز FMECA مورد استفاده قرار می گیرد. در این روش، محاسبه نرخ رخداد خطا بر استماده قرار می گیرد. در این روش، محاسبه نرخ رخداد خطا بر

$$\lambda_{EQUIP} = \sum_{i=1}^{I=n} N_i \left(\lambda_g \, \lambda_Q \, \lambda_E \right) \tag{1}$$

که پارامترهای مورد استفاده در رابطه (۱) در جدول (۱) تعریف شدهاند [۲۴].

بنابراین مطابق رابطه (۱) دو فاکتور λ_{g} و π_{ϱ} میبایست برای هر یک از المانها استخراج گردند. این دو فاکتور بر اساس جداول MIL-HDBK-217f ان پیوست A استاندارد MIL-HDBK-217f استخراج می گردند [۲۴]. در این جداول، دو فاکتور فوق به تفکیک المانهای مختلف ارائه شدهاند. مطابق با مرجع معرفی شده نرخ خطا برای المانهای استفاده شده در برد TC به شکل ارائهشده در جدول (۳) محاسبه می شود که نتیجه محاسبات آن در شکل (۴) نیز آورده شده است.



شکل ۴: الف- بلوک دیاگرام درخت خرابی واحد تغذیه بخش کامند، ب- بلوک دیاگرام درخت خرابی بخش تله کامند

RAFN

 $R = R_{ANT} \times R_{AFN} \times R_{SW} \times (1 - (1 - R_{RX} \times R_{TC})^2)$

RANT

برای پیادهسازی افزونگی دوگانه سرد در زیرسیستم تلهکامند ماهواره، باید برای بخشهایی از این زیرسیستم که بحرانی هستند و قابلیت اطمینان آنها مطلوب نیست، یک افزونگی در نظر گرفت. به این منظور تنها برای بخشهای فعال یعنی بخش تلهکامند و گیرنده تلهکامند افزونگی دوگانه در نظر گرفته شده است و برای بخشهای غیرفعال یعنی شبکه تغذیه و آنتن افزونگی در نظر گرفته نشده است. نمایی از این ساختار سیستمی براساس محصولات ساختهشده فضایی در شکل (۵) قابل رویت است. برای محاسبه قابلیت اطمینان چنین سیستمی ابتدا مدل قابلیت اطمینان آن مطابق شکل (۶) و براساس

استاندارد MIL استخراج می شود [۲۴].

 R_{RX1}

R_{RX2}

شکل ۶: مدل قابلیت اطمینان زیرسیستم گیرنده تله کامند با

در نظر گرفتن افزونگی

که R_{ANT} قابلیت اطمینان آنتن، R_{AFN} قابلیت اطمینان شبکه تغذیه،

قابلیت اطمینان کلید، R_{RX} قابلیت اطمینان گیرنده تله کامند و R_{SW}

قابلیت اطمینان بخش تله کامند می باشد. همان طور که از این $R_{ au c}$

رابطه استنتاج مي شود، قابليت اطمينان كلي چنين سيستمي بسيار

رابطه قابلیت اطمینان چنین سیستمی بهصورت زیر است:

 R_{TC1}

R_{TC2}

(٣)

| ط با روش Part Count برای محاسبه نرخ رخداد | جدول ۳ : پارامترهای مرتبه |
|---|----------------------------------|
| خطا | |

| توضيح | پارامتر |
|---|------------------------------|
| نرخ رخداد خطا کلی تجهیز بر حسب (Failures/10 [°] Hours) | $\lambda_{_P}$ |
| نرخ رخداد خطا برای المان <i>i</i> ام بر حسب | 2 |
| (Failures/10 [°] Hours) | \mathcal{N}_{g} |
| فاکتور کیفی برای المان <i>i</i> ام | $\pi_{\scriptscriptstyle Q}$ |
| فاکتور محیطی برای لحاظ کردن اثر استرسهای ناشی از محیط | $\pi_{_E}$ |
| تعداد المان <i>i</i> ام | N_i |
| تعداد کلی المانهای مختلف موجود در تجهیز | п |

۴- افزایش قابلیت اطمینان با افزونگی

همان طور که در شکل (۱) نشان داده شد، در شرایط عادی و به صورت پیش فرض تمامی قطعات و زیرسیستمها به صورت یکتا در نظر گرفته می شوند. برای محاسبه نرخ خرابی بخش تله کامند نشان داده شده در شکل (۱)، ابتدا مدل قابلیت اطمینان آن استخراج و سپس براساس مدل بلوک های سری و موازی و روابط مربوطه قابلیت اطمینان محاسبه می شود. با استفاده از تجزیه و تحلیل خطرپذیری قابلیت اطمینان، مطابق با استاندارد MIL-217F، می توان نرخ خطا و قابلیت اطمینان هر یک از اجزای سیستم را مطابق نرخ خطا و قابلیت اطمینان هر یک از اجزای سیستم را مطابق رابطه (۲) براساس نرخ خرابی به دست آمده و زمان مورد نظر محاسبه نمود.

$$R_{EOUIP} = e^{-\lambda_{EQUIP} t}$$

$$-\lambda_{EQUIP} I$$

The Plane P The P

شکل ۵: بلوک دیاگرام زیرسیستم گیرنده تله کامند با افزونگی دوگانه

40

وابسته به نرخ خرابی بلوکهای سری در مدل قابلیت اطمینان میباشد.

در سیستم مذکور تاثیر پیادهسازی افزونگی دوگانه تحت تاثیر قابلیت اطمینان بلوک کلید مخابراتی قرار می گیرد، چرا که بخشهای سری دیگر یعنی آنتن و شبکه تغذیه غیرفعال بوده و از قابلیت اطمینان بسیار بالایی برخوردارند. در نتیجه اگر بخش کلید به درستی طراحی نشود، میتواند حتی قابلیت اطمینان را از سیستم شکل (۱) نیز کمتر کند. در شکل (۴) آنالیز قابلیت اطمینان سیستم شکل (۷) به ازای مقادیر مختلف نرخ خرابی در مورد بلوک سویچ مخابراتی و به ازای مقادیر نرخ خرابی مختلف برای بخش تله کامند و گیرنده مخابراتی تله کامند نشان داده شده است.



نمودار خط چین مبین قابلیت اطمینان زیرسیستم گیرنده تله کامند بدون در نظر گرفتن افزونگی سخت افزاری است. همانطور که در شکل نیز مشاهده میشود، در برخی شرایط که قابلیت اطمینان کلید مخابراتی کم باشد، قابلیت اطمینان کل سیستم از حالت بدون افزونگی نیز کمتر میشود. بههمین دلیل طراحی یک کلید مخابراتی مطمئن میتواند در طرحهای افزونگی سخت افزاری موثر باشد. بهعنوان مثال در شرایطی که قابلیت اطمینان گیرنده مخابراتی تله کامند و تله کامند برابر ۷۰ درصد است، اگر قابلیت اطمینان کلید مخابراتی بیش از ۷۳ درصد باشد میتوان با پیاده سازی افزونگی دوگانه قابلیت اطمینان را افزایش داد و در غیر اینصورت قابلیت اطمینان کل حتی کمتر از حالت بدون افزونگی میشود. این موضوع نشان گر آن است که در این حالت، انتخاب کلید با قابلیت اطمینان

کمتر از ۷۳ درصد افزونگیهای در نظر گرفتهشده در سیستم تله کامند را تحت الشعاع قرار خواهد داد و قابلیت اطمینان کلی سیستم را نسبت به حالت بدون افزونگی کمتر خواهد کرد. اما مشکل اساسی آن است که کلیدهای مخابراتی از قابلیت اطمینان بالایی برخوردار نیستند.

۵- طراحی کلیدمخابراتی غیرفعال

همان طور که در بخش قبلی نشان داده شد، قابلیت اطمینان کلید مخابراتی سری در قابلیت اطمینان کلی سیستم بسیار موثر است. عموما کلیدهای مخابراتی به صورت فعال طراحی می شوند که با یک فرمان کنترلی بین بخش های مختلف مخابراتی کلیدزنی می کنند. اما با توجه به فعال بودن این کلیدها، قابلیت اطمینان آن ها زیاد نبوده و در نتیجه باعث کاهش قابلیت اطمینان کل سیستم می شوند.

چنانچه بتوان به جای یک کلید مخابراتی فعال، طرحی غیرفعال به منظور ارتباط دادن سیگنال دریافتی به دو گیرنده ارائه نمود، قابلیت اطمینان بسیار بهتر خواهدشد. به این منظور ابتدا امپدانس ورودی گیرنده مخابراتی تله کامند در دو حالت خاموش و روشن اندازه گیری شده است تا بتوان در طراحی کلید تطبیق امپدانس ها را مدنظر قرار داد. مقدار امپدانس ورودی در حالت روشن همان طور که انتظار می رفت، Ω ۵۰ است. امپدانس حالت خاموش اندازه گیری شده گیرنده نیز در شکل (۸) نشان داده شده است.



شکل ۸: امپدانس اندازه گیری شده حالت خاموش گیرنده ماهواره

لازم بهذکر است که این مقادیر با استقاده از تحلیل گر شبکه E5071C اندازه گیری شدهاند. همان طور که ملاحظه می گردد، بخش حقیقی و موهومی امپدانس گیرنده طراحی شده در حالت خاموش بسیار نزدیک به صفر است. براساس این اندازه گیری، طرح کلید پیشنهادی در شکل ۹ نشان داده شده است. در روش افزونگی رزرو سرد، در هر زمان تنها یک گیرنده روشن خواهدبود. براساس تئوری خطوط انتقال، خط انتقال ربع طول موج یک مبدل امپدانس با رابطه زیر است:

$$Z_{transformed} = \frac{Z_C^2}{Z_{load}}$$
(*)

که Z_c میدانس مشخصه خط انتقال، Z_{load} امیدانس بارگذاری شده در انتهای خط انتقال و Z_{transformed} امیدانس انتقال یافته توسط خط ربع طول موج میباشد.

در نقطه تقسیم شدن سیگنال ورودی (A)، امپدانس گیرنده خاموش با انتقال انجامشده توسط خط انتقال ربع طول موج در نقطه A بهصورت مدار باز دیده شده و امپدانس گیرنده روشن نیز در اثر انتقال ربع طول موج بدون تغییر مانده و با همان مقدار ۵۰ اهم در نقطه A دیده میشود. در نتیجه سیگنال ورودی از آنتن و شبکه تغذیه آن، به سمت گیرنده روشن رفته و عملا گیرنده خاموش از مدار حذف شده است و تاثیری بر روی عملکرد گیرنده روشن ندارد. با این شبه کلید غیرفعال، در واقع سیگنال دریافتی از آنتن و شبکه تغذیه بدون مواجهه با عدم تطبیق ناشی از اتصال دو گیرنده به نقطه A، به سمت گیرنده روشن هدایت میشود.

در شکل(۱۰)، نتایج شبیهسازی پارامترهای S طرح کلید پیشنهادی با نرمافزار Micorwave Office نشانداده شده است. بهمنظور پیادهسازی طرح از خطوط انتقال کواکسیالی با شیفت فاز ۹۰ درجه در فرکانس MHZ استفاده شده است. لازم بهذکر است که این فرکانس بهمنظور ارتباطات دادهای ماهوارهای استفاده میشود. نمودارهای شکل با فرض خاموش بودن گیرنده ب و روشن بودن گیرنده الف ترسیم شده است. همان طور که ملاحظه می شود، در فرکانس کار طراحی، تطبیق بسیار خوبی در نقطه A برقرار بوده (طB ۰۴- =S11) و همه توان دریافتی از شبکه تغذیه آنتن بهسمت گیرنده روشن منتقل شده است (طB ۰=S12). بدیهی است



شکل ۱۰: نتایج شبیهسازی کلیدپیشنهادی با نرم افزار Microwave Office

که با توجه به متقارن بودن ساختار پیشنهادی، چنانچه گیرنده الف خاموش و گیرنده ب روشن باشد، همین اتفاق خواهد افتاد.

بهمنظور پیادهسازی کلید پیشنهادی در عمل، راههای مختلفی را میتوان پیشنهاد داد. در واقع طرح مشتمل بر دو خط انتقال ۹۰ درجه ۵۰ اهم است که میتوان با خطوط مایکرواستریپ بهسادگی در شبکه تغذیه آنتن پیادهسازی نمود. همچنین میتوان با تنظیم دقیق طول کابلهای کواکسیال ارتباطی بین گیرندهها و شبکه تغذیه آنتن به میزان ربع طول موج (۹۰ درجه) این طرح را عملی نمود.

در اینصورت هیچ المان اضافهای به ساختار ماهواره اضافه نشده است که با توجه به محدودیتهای بودجه جرمی و حجمی در ماهوارهها بسیار حائز اهمیت خواهدبود. همان طور که در شکل ۵ نشان داده شده است، این ساختار شبه کلید با استفاده از خطوط مایکرواستریپی و به صورت مجتمع با شبکه تغذیه آنتن بر روی یک برد پیاده سازی شده است. با توجه به آن که در ساختار این کلید تنها از خطوط مایکرواستریپی استفاده شده است، قابلیت اطمینان آن بسیار بالا خواهد بود.

- [10] C. Goldsmith, J. Randall, S. Eshelman, and T. H. Lin, "Characteristics of Micromachined Switches at Microwave Frequencies, IEEE MTT-S Int. Microwave Symp. Dig., San Francisco, CA, June 18–20, pp. 1141–1144, 1996.
- [11] S. Pacheco, C. T. Nguyen, and L. P. B. Katehi, "Micromechanical Electrostatic K-band Switches," *IEEE MTT-S Int. Microwave Symp. Dig.*, Baltimore, MD, pp. 1569–1572, June 9–11, 1998.
- [12] C. Goldsmith, Z. Yao, S. Eshelman, and D. Denniston, "Performance of Low-loss RF MEMS Capacitive Switches," *IEEE Microwave Guided Wave Lett.*, vol. 8, pp. 269–271, Aug. 1998.
- [13] D. Hyman, A. Schmitz, B. Warneke, T. Y. Hsu, J. Lam, J. Brown, J. Schaffner, A.Walston, R. Y. Loo, G. L. Tangonan, M. Mehregany, and J. Lee, "GaAs-compatible Surface-Micromachined RF MEMS Switches," *Electron. Lett.*, vol. 35, pp. 224–226, Feb. 1999.
- [14] J. B. Muldavin and G. M. Rebeiz, "30 GHz Tuned MEMS Switches," *IEEE MTT-S Int. Microwave Symp. Dig.*, Anaheim, CA, June 14–17, pp. 1511–1514, 1999.
- [15] K. Suzuki, S. Chen, T. Marumoto, Y. Ara, and R. Iwata, "A Micromachined RF Microswitch Applicable to Phased-array Antennas," *IEEE MTT-S Int. Microwave Symp. Dig.*, Anaheim, CA, June 14–17, pp. 1923–1926, 1999.
- [16] J. Park, G. Kim, K. Chung, and J. Bu, "Electroplated RF MEMS Capacitive Switches," in 13th Int. IEEE MEMS Conf. Tech. Dig., Miyazaki, Japan, Jan. 23–27, pp. 639–644, 2000.
- [17] V. Milanovic, M. Maharbiz, A. Singh, B.Warneke, N. Zhou, H. K. Chan, and K. S. J. Pister, "Microrelays for Batch Transfer Integration in RF Systems," *13th Int. IEEE MEMS Conf. Tech. Dig.*, Miyazaki, Japan, pp. 787–792, Jan. 23–27, 2000.
- [18] J. S. Eterno, J. L. Weiss, D. P. Looze, and Willsky, "Design Issues for Fault Tolerant-Restructurable Aircraft Control," *IEEE Proceedings of the 24th Conference on Decision & Control*, vol. 2, pp. 900-905, 1985.
- [19] I. Koren and M. Krishna, "Fault Tolerant Systems," *Elsevier*, 2007.
- [20] D. Saias, P. Robert, S. Boret, C. Billard, G. Bouche, D. Belot, and P. Ancey, "An Above IC MEMS RF Switch," *IEEE Journal of Solid-State Circuits*, vol. 38, no. 12, Dec., 2003.
- [21] Y. Zhu and H. D. Espinosa, "Reliability of Capacitive RF MEMS Switches at High and Low Temperatures," *Wiley Peri*odicals, 2004.
- [22] H. R. Shea, "Reliability of MEMS for Space Applications," *Proc. of SPIE*, vol. 6111, 2006.
- [23] A. Hartzell, David J. Woodilla, "MEMS Reliability Characterization and Test," Proc. SPIE, *Reliability Testing and Characterization of MEMS/MOEMS*, vol. 4558, pp. 1-5, 2001.
- [24] Millitary Handbook, "Reliability Prediction of Electronic Equipment," DOD, USA, 1991, MIL-HDBK-217, 1991.

۶- نتیجهگیری

در ماهوارهها زیرسیستم تله کامند، از جمله حیاتی ترین و بحرانی ترین سامانه های ماهواره است. به منظور افزایش قابلیت اطمینان سیستم گیرنده ماهواره، می توان از افزونگی دو گانه استفاده کرد. در افزونگی دو گانه، طراحی یک کلید مخابراتی مطمئن نقش بسیار حائز اهمیتی بر عهده دارد. با طراحی غیرفعال این کلید، قابلیت اطمینان سیستم بسیار بالاتر رفته است.

با توجه بهسادگی زیاد طرح، قابلیت اطمینان آن بسیار بالا خواهد بود و پیادهسازی آن نیز بسیار ساده و آسان و کم هزینه میباشد. بنابراین با طراحی مناسب و مطمئن این کلید غیر فعال که به صورت سری در مدل قابلیت اطمینان زیرسیستم تلهکامند ماهواره ظاهر می شود، میتوان با استفاده از تکنیک افزونگی سرد، قابلیت اطمینان مجموعه زیرسیستم تلهکامند را افزایش داد.

۷- مراجع

- R. J. Patton, "Fault Detection and Diagnosis in Aerospace Systems using Analytical Redundancy," *IEEE Computing & Control Eng. Journal*, vol. 2, no. 3, pp. 127-136, 1991.
- [2] W. J. Larson and J. R. Wertz, Space Mission Analysis and Design, 3rd edition, Space Technology Library, 2003.
- [3] M. Soleimani, S. H. Sedighy, S. M. Esmailzadeh, and D. Abbasi Moghadam, "Spacecraft Mission Analysis Design and Evaluation," *Paryab Press*, 2013. (in persian)
- [4] M. Soleimani, "Introduction to the Communication Subsys-tem in Small Spacecrafts," 2000. (in persian)
- [5] M. Soleimani, "Introduction to the Satellite Design Principles," 1999. (in persian)
- [6] H. Bolandi, M. Khayyeri Dastejerdi, B. Ghorbani, and S. M. Esmailzadeh, "Reliability Analysis of a LEO Satellite Telecommand Subsystems," *In Proc. of AERO*, 2011. (in persian)
- F. Santoni, "Risk Management for Micro-satellite Design," 48th International Astronautical Congress, October 6–10, Turin, Italy, 1997.
- [8] J. Castet and J. H. Saleh, Satellite and Satellite Subsystems Relia-bility: Statistical Data Analysis and Modeling, Reliability Engineering and System Safety 94, 2009.
- [9] J. J. Yao and M. F. Chang, "A Surface Micromachined Miniature Switch for Telecommunications Applications with Signal Frequencies from DC up to 4 GHz," *8th Int. Solid-State Sens. Actuators Eurosens. Conf.*, Stockholm, Sweden, pp. 384–387, June 25–29, 1995.

Vol. 2, No. 1, 2014 (Serial No. 2)

Design of Semi Non-Active RF Switch for Increasing the Satellite Telecommand Subsystem Reliability

H. Bolandi, S. H. Sedighy*, M. Khayyeri Dastjerdi, R. Rezvani Nasab,

B. Ghorbani Vaghei, S. M. Esmailzadeh

*Iran University of Science and Technology

(Received: 16/12/2015, Accepted: 05/05/2015)

Abstract

In this paper, a simple new non-active RF switch is introduced to increase the reliability of the telecommand subsystem in a satellite. The telecommand subsystem manages the satellite mission by receiving the sent management commands and data from the ground station. These commands are received by the telecommand receiver and delivered to the onboard telecommand processor. The on board telecommand processor interprets and implements these commands, properly. The telecommand subsystem is designed and fabricated. Then the reliability analysis of this subsystem is studied by redundancy and improved by using the introduced non-active RF switch. The series switch reliability is very important due to using it as a series element. Therefore, a non-active switch with high reliability is designed and implemented. Low weight, low cost and simplicity are the main features of the proposed switch.

Keywords: Reliability, RF Switch, Telecommand

* Corresponding Author Email: sedighy@iust.ac.ir