

طراحی تحلیلی چگالی شار مغناطیسی بارداری و شار پیوندی در ماشین الکتریکی شار شعاعی مغناطیس دائم روتور دوگانه با هسته هوایی

محمدرضا علیزاده پهلوانی^{۱*}، بهروز شیرالی^۲ ۱– دانشیار، مجتمع دانشگاهی برق و الکترونیک، دانشگاه صنعتی مالک اشترتهران ۲– کارشناسی ارشد، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشگاه آزاد اسلامی واحد بروجرد (دریافت: ۹۴/۱۱/۲۴، پذیرش: ۹۵/۰۶/۲۸)

چکیده: در این مقاله چگالی شار مغناطیسی و شار پیوندی ماشین الکتریکی شارشعاعی روتور دوگانه مغناطیس دائم با هسته هوایی بهصورت تحلیلی با استفاده از تحلیل ناحیهای ارائه شده است. ابتدا روابط تحلیلی مؤلفههای چگالی شار مغناطیسی بارداری و شار پیوندی ایـن ماشـین به کمک معادلات پواسن ارائه و سپس این روابط با نتایج عددی المان محدود در نرمافزار ماکسول اعتبارسنجی شدهاند. این مقایسه نشان می دهـد که اختلاف چگالی شار مغناطیسی و شار پیوندی روابط با نتایج عددی المان محدود در نرمافزار ماکسول اعتبارسنجی شدهاند. این مقایسه نشان می دهـد ۳٪ است. همچنین نشان داده می شود که در این نوع ماشین هارمونیکهای زوج ظاهر می شوند، لذا مؤلفه شعاعی چگالی شار مغناطیسی تقارن فرد می در نداشته و عدم توجه به این موضوع در طراحی ماشین هارمونیکهای زوج ظاهر می شوند، لذا مؤلفه شعاعی چگالی شار مغناطیسی تقارن فرد می محاسبه شار پیوندی ناشی از عکسالعمل آرمیچر از تمام مؤلفههای توزیع چگالی هادی سیم پیچی و همچنـین در محاسبه شار پیوندی از تمام مولفههای شعاعی چگالی شار مغناطیسی استفاده شده است. در مراجع مرتبط این تحقیق فقط اولـین مؤلف شعاعی چگالی شار مغناطیسی و دومین مؤلفه توزیع چگالی شار مغناطیسی استفاده شده است. در مراجع مرتبط این تحقیق فقط اولـین مؤلف شعاعی چگالی شار مغناطیسی و دومین مؤلفه توزیع چگالی هادی سیم پیچی استفاده شده است. در مراجع مرتبط این تحقیق فقط اولـین مؤلف شـیده که این موضوع در مقایسه با مولفههای شعاعی چگالی شار مغناطیسی استفاده شده است. در مراجع مرتبط این تحقیق فقط اولـین مؤلف شـهاعی چگالی شـار مغناطیسی و مولفههای شعاعی چگالی شار مغناطیسی استفاده شده است. در مراجع مرتبط این تحقیق فقط اولـین مؤلف شـهاعی چگالی شـار مغناطیسی و مولفههای موزیغ چگالی شار مغناویدی یا اندوکتانس ماشین شارشعاعی روتور دوگانه مغناطیس دائم شده که این موضوع در مطالعـه اشـباع موزی مؤلفه توزیع چگالی هدی سیم پیچی استفاده شده و از سایر مؤلفهها چشمپوشی شده است. نشان داده می شود که این موضوع در مالعـه اشـباع موزی دوگانه مغناطیسی دائم این محدود به همراه داشته باشد.

کلیدواژهها: المان محدود، چگالی هادی سیمپیچی و چگالی جریان سیمپیچی.

۱– مقدمه

اصطلاح ماشین شار شعاعی روتور دوگانه مغناطیس دائم با هسته هوایی (RFAPM از ماشین شار محوری روتور دوگانه مغناطیس دائم با هسته هوایی ^۲ AFAPM گرفته شده است [۱]. در این مقاله ابتدا یک نوع سیم پیچی ماشین RFAPM تشریح میشود و سپس چگالی شار مغناطیسی شعاعی و شار پیوندی این ماشین بررسی می گردد. ماشینهای AFAPM در متون علمی به خوبی مستند شدهاند و مقالات متعددی برای این ماشینها وجود دارد. یکی از مشکلاتی که در این ماشینها تجربه شده است، جاذبه یا دافعه دیسکهای روتور در اثر کشش مغناطیسی قوی آهنرباهای دائم می باشد. البته در ماشین مطرح

شده در این مقاله به دلیل تقارن شعاعی این مشکل وجود ندارد [۲]. مزیت اصلی ماشین RFAPM نسبت به ماشین AFAPA این است که روتور به جای دیسکی شکل بودن، شکل استوانه ای دارد و این موضوع تقارن نیروهای جاذبه و دافعه بین روتور و استاتور را ایجاد و حداقل می نماید. علاوه بر این، استگمن و کامپر نشان دادند که ماشین RFAPM استاتور میانی در مقایسه با ماشین AFAPM استاتور میانی تقریبا ۳۰ درصد سبکتر است [۳]. بهدلیل چگالی شار مغناطیسی بالای آهنرباهای دائمی SmC05 ماشین که معمولاً ماشین بدون شیار نامیده می شود، نخستین بار توسط هسمونها و تیپینگ در سال ۱۹۸۲ در مقالات علمی بار توسط هسمونها و تیپینگ در سال ۱۹۸۲ در مقالات علمی بار توسط هسمونهای و تیپینگ در سال ۱۹۸۲ در مقالات علمی ماشین که معمولاً ماشین بدون شیار نامیده می شود، نخستین بار توسط هسمونهای و تیپینگ در سال مام در مارحی ماشینهای بار توسط هسمونهای و تیپینگ در سال مام در مقالات علمی ماشین ماشین ماشین های برای دنبال کردن طراحی ماشینهای بدون شیار عبارتند از: ۱ - چیدمان ساده سیم پیچهای استاتور مغناطیسی نوک ندانه و همچنین چگالی شار مغناطیسی پایین

^{*}نویسنده پاسخگو: mr_alizadehp@mut.ac.ir

^{1.} Radial Flux Air-cored Permanent Magnet

^{2.} Axial Flux Air-cored Permanent Magnet

در آهن بدنه استاتور. هسمونهاگ و تیپینگ متوجه شدند که آهن استاتور هیچ مزیت ذاتی در تولید گشتاور ندارد. ولی آنها استفاده از استاتور بدون آهن را برای کاربردهای عملی نیز توصیه نکردند، زیرا آهن یک صفحه مغناطیسی برای کاهش تلفات جریان گردابی در اجسام هادی نزدیک، فراهم میکند [۴].

تحلیل میدان عکس العمل آرمیچر با استفاده از تحلیل نواحی مختلف ماشین، اولین بار توسط ژو و هو برای یک ماشین استاتور شیاردار انجام شد [۵]. این تحلیل بعدها توسط ژو و همکارانش توسعه داده شد تا ماشینهای بدون شیار را در برگیرد. در هر دو کار از پتانسیل اسکالر مغناطیسی برای حل میدان عکس العمل ایجاد شده توسط استاتور، استفاده شده است [۷–۶]. از سوی دیگر عطااله و همکارانش از پتانسیل بردار مغناطیسی برای حل میدانهای عکس العمل ماشینهای مغناطیس دائم بدون شیار استفاده نمودند [۸]. در این مقاله نیز از پتانسیل برداری مغناطیسی برای حل میدان عکس العمل آرمیچر ماشینهای مغناطیس دائم بدون شیار استفاده می شود.

در شکل (۱) تصویر سهبعدی ماشین ۱۶ قطبی روتور دوگانه RFAPM مشاهده میشود که قطبها (آهنرباها) بر روی یوغ (روتور) درونی و یوغ (روتور) بیرونی نصب شدهاند و سیمپیچهای استاتور در بین این دو یوغ واقع شده است که به این نوع ماشین، ماشین استاتور میانی نیز میگویند [۹]. همچنین سیمپیچی این ماشین از نوع همرکز نیمپیچک میباشد [۱۰].

اگر تعداد کلافهای هر فاز با $q = k_q p$ تعریف شود، تعداد کلی کلافها برای یک سیستم سهفاز برابر است با: Q = 3q (1)

۲- توزیع چگالی هادی و توزیع چگالی جریان

برای ماشینهایی با هسته هوایی، عرض بازوهای کلاف معمولاً عریض تر از ماشینهایی با هسته آهنی هستند. با توجه به نوع سیمپیچی و نحوه قرار گرفتن آهنرباها (قطبها) توزیع سیمپیچی ماشین سهفاز RFAPM در شکل (۲) رسم شده است. در این نوع سیمپیچی تعداد کلافهای هر فاز، نصف تعداد زوج قطبها است (یعنی $k_q = \frac{1}{2}$).

همان طور که در شکل (۲) مشاهده می شود زاویه الکتریکی بین محور مغناطیسی روتور dr و محور مغناطیسی فاز a استاتور ds، است. اگر محور dr با محور ds در یک راستا قرار گیرد، ماکزیمم شار پیوندی حاصل می گردد. همچنین با افزایش گام کلاف، می توان شار پیوندی را افزایش داد. اما این به بهای افزایش طول حلقه انتهایی کلاف خواهد بود.



شکل (۱): تصویر سهبعدی ماشین سهفاز روتور دوگانه RFAPM با سیمپیچی هم مرکز نیمپیچک [۹]



ش**کل (۲)**: آرایش سیمپیچی یک ماشین سهفاز RFAPM با سیمپیچی همرکز نیمپیچک

در این نوع سیمپیچی میتوان گام کلاف را بهصورت زیر محاسبه نمود:

$$\tau_q = \frac{2\pi}{Q} - \frac{2\Delta}{q} = \frac{2\pi}{Q} - \frac{6\Delta}{Q} = \frac{2}{Q} (\pi - 3\Delta)$$
(Y)
 Δ برابر $\frac{q}{2}$ عرض بازوی یک کلاف استاتور است.

توزیع سیمپیچی فاز a ماشین RFAPM در شکل (۳) نشان داده شده است. با توجه به اینکه عرض یک بازوی کلاف برابر با 2<u>A</u> است و N تعداد هادیهای درون هر شیار مجازی استاتور میباشد، لذا چگالی خطی هادیهای هر شیار مجازی استاتور، بهصورت زیر نوشته می شود:

$$|n_a| = \frac{qN}{2\Delta} \tag{(7)}$$



شکل (۳): توزیع سیمپیچھای فاز *a* ماشـین RFAPM بـا سـیمپیچـی هممرکز نیمپیچک

$$n_a(\phi) = \sum_{m=1}^{\infty} b_m \sin(mq\phi) \tag{(f)}$$

$$b_m = -\frac{2qN}{\pi} \sin\left(m(\frac{\pi}{3} - \Delta)\right) \frac{\sin(m\Delta)}{m\Delta} \tag{(a)}$$

$$k_{p} = \sin\left(m(\frac{1}{3} - \Delta)\right) \tag{7}$$

$$k_{s} = \frac{\sin(m\Delta)}{m(1 - \Delta)} \tag{7}$$

$$k_{\omega} = k_p k_s$$
 (A)

همان طور که در شکل (۴) نشان داده شده است؛ چگالی هادی مثبت نشاندهنده هادی هایی است که جریان آنها از صفحه خارج و چگالی هادی منفی، هادی هایی است که جریان آنها وارد صفحه می شوند.





$$|\mathbf{J}_{za}| = \frac{|\mathbf{n}_a|}{r_n h_w} \cdot \frac{i_a(t)}{a} \tag{1}$$

که در آن، a تعداد مسیرهای موازی، r_n شعاع نامی استاتور (شعاعی که از مرکز ماشین تا وسط ارتفاع استاتور میباشد) و h_wارتفاع یا ضخامت کلاف است. توزیع چگالی جریان فاز a یک



RFAPM بسط فوریه توزیع چگالی جریان برای فاز a ماشین RFAPM با این نوع سیمپیچی با توجه به شکل (۵) میتواند بهصورت زیر نوشته شود:

$$J_{z_a} = \frac{1}{ar_n h_w} \sum_{m=1}^{\infty} b_m \sin(mq\phi) \, i_a(t) \tag{11}$$

$$\begin{aligned} J_{z} &= J_{z_{a}} + J_{z_{b}} + J_{z_{c}} \\ &= \frac{1}{ar_{n}h_{w}} \sum_{m=1}^{\infty} b_{m} \left[\sin(mq\phi) \, i_{a}(t) \right. \\ &+ \sin\left(mq\left(\phi - \frac{2\pi}{3}\right)\right) i_{b}(t) \\ &+ \sin\left(mq\left(\phi - \frac{4\pi}{3}\right)\right) i_{c}(t) \right] \\ &+ \sin\left(mq\left(\phi - \frac{4\pi}{3}\right)\right) i_{c}(t) \right] \\ &+ in \left(i + i_{c} (i_{c}) + i_{c} (i_{c}) \right) \end{aligned}$$

$$i_a(t) = I_p \cos(\omega t) \tag{17}$$

$$i_b(t) = I_p \cos\left(\omega t - \frac{2\pi}{3}\right) \tag{14}$$

$$i_c(t) = I_p \cos\left(\omega t - \frac{4\pi}{3}\right) \tag{10}$$

با سادەسازى داريم:

$$J_{z} = \begin{cases} -\frac{3qI_{p}N}{ar_{n}h\pi} \sum_{m=1}^{\infty} k_{\omega} \sin(mq\phi + \omega t) \\ {}_{\omega}l_{\omega}m = 3k - 1, k \in 1,2,3, \dots \\ -\frac{3qI_{p}N}{ar_{n}h\pi} \sum_{m=2}^{\infty} k_{\omega} \sin(mq\phi - \omega t) \\ {}_{\omega}l_{\omega}m = 3k - 2, k \in 1,2,3, \dots \end{cases}$$
(19)

۳- معادلــه پواســن در نــواحی مختلــف ماشــین RFAPM

در این بخش، ماشین به چند ناحیه تقسیم میشود [۱۲]. نواحی به گونهای انتخاب میشوند که برای هر قسمت بتوان یک معادله پواسن مجزا نوشت تا پتانسیل بردار مغناطیسی درون آن

ناحیه را توصیف نمود [۱۳-۱۲]. این نواحی باید به نحوی انتخاب شوند که نفوذپذیری مغناطیسی در هر ناحیه ثابت باشد [۹].



بنابراین، نواحی با دوایر هممرکز با شعاعهای مختلف تعریف میشوند. نواحی مختلف ماشین RFAPM با گسترش خطی در شکل (۶) نشان داده شدهاند. واحد محور مماسی بین نواحی مختلف، بر حسب رادیان الکتریکی میباشد.

در تحلیل چگالی شار مغناطیسی بارداری ماشین از جریانهای ناشی از آهنرباهای دائم چشمپوشی شده و نواحی آهنرباهای دائم (نواحی ۲ و ۴) بهعلت 1 = µ بهصورت فاصله هوایی مدل میشوند. همچنین با استفاده از پتانسیل بردار مغناطیسی میتوان چگالی شار مغناطیسی ایجاد شده توسط جریان سیمپیچهای استاتور را بهدست آورد. در جدول (۱) معادله یواسن در نواحی مختلف ماشین ارائه شده است.

جدول (۱): معادله پواسن در نواحی مختلف ماشین RFAPM

نواحى	ناحيه	$\mu_{\rm r}$	معادلات حاكم
Ι	يوغ درونى	$\mu_{\rm r}$	$\nabla^2 \vec{A} = 0$
II	آهنربای دائم روتور درونی	١	$\nabla^2 \vec{A} = 0$
III	فاصله هوايي	١	$\nabla^2 \vec{A} = -\mu \vec{J}$
IV	آهنربای دائم روتور بیرونی	١	$\nabla^2 \vec{A} = 0$
V	يوغ بيرونى	$\mu_{\rm r}$	$\nabla^2 \vec{A} = 0$

۳-۱- جواب عمومی و خصوصی معادله پواسن

معادله پواسن بەصورت زیر بیان میشود:

$$\nabla^2 \vec{A} = -\mu \vec{J} \tag{1Y}$$

گسترش معادله پواسن در مختصات استوانهای در این ماشین به دلیل $J_r = J_{\phi} = 0$ ، تنها ناشی از مؤلفه محوری پتانسیل بردار مغناطیسی یعنی A_z بوده و عبارتند از:

$$\frac{\partial^2 A_z}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial A_z}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 A_z}{\partial \phi^2} = -\mu J_z \tag{1A}$$

جواب عمومی معادله (۱۸) برای تمامی نواحی با فـرض نداشـتن

مؤلفه DC و فرد بودن تابع عبارتند از:

$$A_{z,Part}(r,\phi) = \sum_{m=1}^{m=1} G_m(r) \sin(mq\phi \pm \omega t)$$

$$G_m(r) = \frac{3\mu_0 I_p N r^2}{r^2} I_{abs}(r) + \frac{3\mu_0 I_p N r^2}{r^2} I_{abs}(r) +$$

$$G_m(r) = \frac{3\mu_0 l_p W}{a r_n h \pi q m^2} k_{\omega,m} \tag{YY}$$

بنابراین جواب نهایی معادله (۱۸) برای تمام نواحی بغیر از ناحیه III، همان جواب عمومی و برای ناحیه III (ناحیه استاتور) جمع جواب عمومی و جواب خصوصی است.

۴- شرایط مرزی بین نواحی مختلف

رابطه چگالی شار مغناطیسی و پتانسیل بردار مغناطیسی در
دستگاه مختصات استوانهای به صورت زیر بیان می شود:
$$\vec{B} = \nabla \times \vec{A} = \frac{1}{r} \begin{vmatrix} \vec{a}_r & r \vec{a}_\phi & \vec{a}_z \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \phi} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_r & r A_\phi & A_z \end{vmatrix}$$

$$= \frac{1}{r} \left(\frac{\partial A_z}{\partial \phi} - r \frac{\partial A_\phi}{\partial z} \right) \vec{a}_r + \left(\frac{\partial A_r}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial r} \right) \vec{a}_\phi$$

$$+ \frac{1}{r} \left(\frac{\partial (r A_\phi)}{\partial r} - \frac{\partial A_r}{\partial \phi} \right) \vec{a}_z$$
(۲۳)

با فرض 0
$$A_r = A_{\phi} = 0$$
 داریم:
 $\vec{B} = \frac{1}{r} \frac{\partial A_z}{\partial \phi} \vec{a}_r - \frac{\partial A_z}{\partial r} \vec{a}_{\phi} = B_r \vec{a}_r - B_{\phi} \vec{a}_{\phi}$ (۲۴)

$$B_r^{(i)} = B_r^{(j)} \tag{7}$$

$$\frac{\partial A_z^{(1)}}{\partial \phi} = \frac{\partial A_z^{(1)}}{\partial \phi} \tag{(19)}$$

$$H_{\phi}^{(i)} = H_{\phi}^{(j)} \tag{(YY)}$$

پس، داريم:

$$\frac{B_{\phi}^{(l)}}{\mu^{(l)}} = \frac{B_{\phi}^{(l)}}{\mu^{(l)}}$$
(7A)

$$-\frac{1}{\mu^{(i)}}\frac{\partial A_z^{(i)}}{\partial r} = -\frac{1}{\mu^{(j)}}\frac{\partial A_z^{(j)}}{\partial r}$$
(79)

مرزهای نواحی مختلف بهصورت معادلات (۳۰) الی (۳۵) تعریف می شوند. هر مرز بین دو ناحیه به کمک معادلات (۳۶) و (۲۹) به دو معادله یعنی جمعاً برای مرزهای r_2 تا r_5 ، هشت معادله حاصل می شود و دو معادله نیز از $= (r_6, \phi)$ $A_z(r_6, \phi) = 0$ معادله حاصل می شود و دو معادله نیز از ابه فرم ماتریسی نوشته و ضرایب مجهول m_2 و m_1 نواحی مختلف، بهازاء مقادیر مختلف m محاسبه می شود. در ادامه با جایگزینی این ضرائب در بردار پتانسیل مغناطیسی و به کمک معادله (۲۴)، مؤلفه های چگالی شار مغناطیسی در نواحی مختلف به دست

$$r_1 = r_n - 0.5h_w - \ell_g - h_{pm} - h_{yoke}$$
(°`)

$$r_2 = r_n - 0.5h_w - \ell_g - h_{pm} \tag{(1)}$$

$$r_3 = r_n - 0.5h_w \tag{(TT)}$$

$$r_4 = r_n + 0.5h_w \tag{(TT)}$$

$$r_5 = r_n + 0.5h_w + \ell_g + h_{pm} \tag{(Tf)}$$

$$r_6 = r_n + 0.5h_w + \ell_g + h_{pm} + h_{yoke} \tag{7a}$$

۵- محاسبه شار پیوندی

به کمک مؤلفه شعاعی چگالی شار مغناطیسی بارداری (معادله (۱۲-پ) یا معادله (۳۶)) می توان شار پیوندی ناشی از عکس العمل آرمیچر در سیم پیچهای استاتور را برای سیم پیچی متحدالمرکز نیم پیچک محاسبه نمود. جهت محاسبه کل شار پیوندی فاز a، ابتدا باید شار پیوندی یک حلقه این فاز را محاسبه نمود. در شکل (۷) درونی ترین حلقه و بیرونی ترین حلقه یک کلاف فاز a، نشان داده شده است.

$$B_r(r,\phi) = \sum_{m=1}^{\infty} \hat{B}_{\rm rm} \cos(mq\phi \pm \omega t) \tag{79}$$

ßrm، مقدار ماکزیمم مؤلفه شعاعی mام چگالی شار مغناطیسی میباشد.



شکل (۷): بیرونی ترین و درونی ترین حلقه یک کلاف فاز *a* استاتور ماشین RFAPM

اگر زاویه مماسی بین وسط عرض هر شیار مجازی با هادی درونی ترین حلقه همان شیار با δ نامگذاری شود آن گاه شار پیوندی درونی ترین حلقه از این کلاف می تواند به صورت زیر محاسبه شود:

$$\lambda_{a}(\delta) = \int_{-\frac{\tau_{q}}{2}+\delta}^{\frac{\tau_{q}}{2}-\delta} \sum_{m=1}^{\infty} \hat{B}_{rm} r_{n}\ell \cos(mq\phi \pm \omega t)d\phi$$
$$= \sum_{m=1}^{\infty} \hat{B}_{rm} \frac{r_{n}\ell}{mq} \left[sin(mq(\frac{\tau_{q}}{2}-\delta) \pm \omega t) - sin(mq(\delta-\frac{\tau_{q}}{2}) \pm \omega t) \right]$$
(YY)

سپس شار پیوندی متوسط برای کلاف محاسبه میشود که داریم:

$$\varphi_{a} = \frac{q}{2\Delta} \int_{-\frac{\Delta}{q}}^{\frac{\Delta}{q}} \lambda_{a}(\delta) d\delta \tag{(\%)}$$

N سپس از حاصل ضرب شار پیوندی متوسط هر کلاف N a دوری در تعداد کلاف های سری شده $(\frac{q}{a})$, شار پیوندی فاز ی فاز میباشد. به دست می آید. a تعداد مسیرهای موازی در یک فاز میباشد. $\Lambda_a(t) = \frac{q}{a} N \varphi_a$ $= \sum_{m=1}^{\infty} \hat{B}_{rm} \left(\frac{2q}{a}\right) \left(\frac{Nq}{2\Delta}\right) \left(\frac{r_n \ell}{m^2 q^2}\right) \times \mathbf{i}$

$$\begin{bmatrix} \cos(mq\left(\frac{\Delta}{q} - \frac{\tau_q}{2}\right)) & (\text{\texttt{M}}) \\ -\cos(mq\left(\frac{\Delta}{q} + \frac{\tau_q}{2}\right)) \end{bmatrix} \cos(\omega t) \\ = \sum_{m=1}^{\infty} |\Lambda_m| \cos(\omega t) = |\Lambda_a| \cos(\omega t)$$

اگر ضریب شیار و ضریب گام سیم پیچی از محاسبه شار پیوندی ناشی از مؤلفه اصلی چگالی شار مغناطیسی بهدست آورده شود به ترتيب برابر $\left(\frac{\Delta}{k_0}\right)/\left(\frac{\Delta}{k_0}\right)$ و است [۱۴]. اگر از توزیع چگالی هادی k_p = sin($\frac{2\pi}{3} - 2\Delta$) سیم پیچی، ضریب شیار و ضریب گام سیم پیچی محاسبه شود روابط (۶) و (۷) حاصل می شود. این معادلات به ازاء, k_q = 0.5 m = 2 دقيقاً يكسان مي باشند. در نتيجه مي توان بيان نمود كه مؤلفه کاری توزیع چگالی هادی سیمپیچی که شار پیوندی یکسانی ناشی از مؤلفه اصلی چگالی شار مغناطیسی ایجاد میکند همان، دومین مؤلفه توزیع چگالی هادی است. اما برای محاسبه دقیق شار پیوندی ناشی از عکسالعمل آرمیچر باید تمام مؤلفههای توزیع چگالی هادی سیم پیچی در نظر گرفته شود. ارائه روابط دقیق شار پیوندی ناشی از تمامی مؤلفههای توزیع چگالی هادی سیم پیچی جزء نوآوری های مقاله و مطالعه مسئله اشباع مغناطیسی است. مقدار ماکزیمم شار پیوندی در هر فاز برای سیمپیچی هممرکز نیمپیچک با استفاده از معادله (۳۹) برابر با $|\Lambda_a| = 73.2 \text{ mWbt}$ با اشد.

از آنجائی که مقدار شار پیوندی به موقعیت روتور وابسته نیست و در سیستم سهفاز متعادل می توان شار پیوندی هر فاز را به صورت زیر بیان نمود:

$$\Lambda_a(t) = \sum_{\substack{m=1\\m \in I}}^{\infty} |\Lambda_m| \cos(\omega t) \tag{f.}$$

$$\Lambda_b(t) = \sum_{\substack{m=1\\ \infty}}^{\infty} |\Lambda_m| \cos(\omega t - \frac{2\pi}{3}) \tag{f1}$$

$$\Lambda_c(t) = \sum_{m=1}^{\infty} |\Lambda_m| \cos(\omega t - \frac{4\pi}{3})$$
(FT)

از طرفی ولتاژهای مدار باز را نیز می توان از مشتق شارهای پیوندی محاسبه نمود:

$$e_{a}(t) = \frac{d\Lambda_{a}(t)}{dt} = -\sum_{m=1}^{\infty} |\Lambda_{m}| \,\omega s \,in(\omega t) \tag{FT}$$

$$e_b(t) = \frac{d\Lambda_b(t)}{dt} = -\sum_{\substack{m=1\\ \infty}}^{\infty} |\Lambda_m| \, \omega sin(\omega t - \frac{2\pi}{3}) \tag{ff}$$

$$e_c(t) = \frac{d\Lambda_c(t)}{dt} = -\sum_{m=1}^{\infty} |\Lambda_m| \, \omega \sin(\omega t - \frac{4\pi}{3}) \tag{6a}$$

۶– محاسبه اندوکتانس

پس از محاسبه شارهای پیوندی سیمپیچی فازها، میتوان اندوکتانس سیمپیچهای استاتور را برای این نوع سیمپیچی محاسبه نمود. با فرض متقارن بودن سیمپیچی، اندوکتانس خودی فازها با هم و کلیه اندوکتانسهای متقابل بین دو فاز با هم یکسان خواهند بود. این بدان معناست که ماتریس اندوکتانس بر حسب شار پیوندی برای هر فاز سیمپیچی و جریان فاز، میتواند بهصورت زیر نوشته شود:

$$\begin{bmatrix} \Lambda_{a} \\ \Lambda_{b} \\ \Lambda_{c} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L & M & M \\ M & L & M \\ M & M & L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_{a} \\ i_{b} \\ i_{c} \end{bmatrix}$$
 (*9)

که L اندوکتانس خودی هر فاز و M اندوکتانس متقابل بین $i_a + i_b + i_c = 0$ دو فاز است. با فرض متعادل و متقارن بودن یعنی داریم:

$$\begin{bmatrix} A_a \\ A_b \\ A_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L - M = L_s & 0 & 0 \\ 0 & L - M = L_s & 0 \\ 0 & 0 & L - M = L_s \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_a \\ i_b \\ i_c \end{bmatrix}$$
(*Y)

که L_s اندوکتانس سنکرون سهفاز ماشین است. با فرض جریان سینوسی و چشمپوشی از اندوکتانس متقابل فازها، اندوکتانس سنکرون L_s میتواند بهصورت زیر تقریبزده شود:

$$L_s = \frac{|\Lambda_a|}{l_p} = 9.986 \ mH \tag{$\%$}$$

که Ip مقدار ماکزیمم جریان فاز است. در مرجع [۱۴] مقدار اندوکتانس سنکرون برای همین سیم پیچی و پارآمترهای یکسان حدود mH 7.896 mH اعلام شده است. این مقایسه نشان میدهد که اندوکتانس سنکرون تقریباً ۲۱٪ بالاتر از اندوکتانس سنکرون مرجع [۱۴] است که این افزایش ناشی از تاثیر تمامی مؤلفههای هارمونیکی در شار پیوندی می باشد.

۷- نتایج شبیهسازی

پارآمترهای ماشین روتور دوگانه RFAPM با سیمپیچی هممرکز نیمپیچک در جدول (۲) آمده است. در این بخش با استفاده از این مقادیر روابط تحلیلی ماشین با نتایج عددی المان محدود راستیآزمایی می شوند.

مقدار	سمبل	شرح پارامتر
18	p	تعداد زوج قطبهای ماشین
٨	q	تعداد کلافها در هر فاز
777 mm	r_n	شعاع نامي استاتور
۷۶ mm	ł	طول محورى استاتور
۱۰ mm	h_w	ضخامت يا ارتفاع سيمپيچ استاتور
۸/۲ mm	h_{pm}	ضخامت آهنربای دائم
۱۰ mm	h _{yoke}	ضخامت يوغ روتور
۱ mm	$\ell_{\rm g}$	طول فاصله هوايى
\cdot/\cdot ۵۶ rad	Δ	<u>q</u> 2عرض بازوی یک کلاف استاتور
١	а	تعداد مسیرهای موازی
۰/۵	k_q	نسبت کلافهای هر فاز به تعداد زوج قطبها

جدول (۲): پارآمترها و شرح علائم اختصاری ماشین RFAPM

در شکل (۸) کانتور چگالی شار مغناطیسی به کمک نرمافزار ماکسول ارائه شده است. ماکزیمم چگالی شار مغناطیسی روابط تحلیلی با استفاده از رابطه (۱۵–پ) حدود [T] ۰/۰۳۶۹ محاسبه می گردد که این مقدار با دامنه کانتور هم خوانی دارد. مقایسه نتایج تحلیلی و المان محدود در جدولهای (۳ و ۴) آمده است.



شکل (۸): کانتور دامنه چگالی شار مغناطیسی مستخرج از نرمافزار ماکسول

شکلهای (۱۲–۹) بهترتیب مؤلفههای شعاعی و مماسی چگالی شار مغناطیسی در نواحی مختلف ماشین را نشان میدهند.

از این شکلها مشاهده می شود که مطابقت زیادی بین نتایج المان محدود و تحلیلی وجود دارد. لازم به ذکر است که در نتایج تحلیلی فقط تا هارمونیک هفدهم لحاظ شده واحتسابمؤلفه های بالاترمی تواند انطباق بهتری را با نتایج عددی المان محدود به همراهداشتهباشد. همان طور که در جدول (۳) مشاهده می گردد متوسط درصد خطای بین چگالی شار مغناطیسی نتایج تحلیلی و نرم افزار ماکسول کمتر از ۳ درصد است. مقایسه شارهای پیوندی مستخرج از روابط تحلیلی ناشی از مؤلفه اول یا تمام مؤلفه ها با نتایج المان محدود، در شکلهای (۵۵–۱۳) ارائه شده است. در شکل (۱۳)، مؤلفه اول شار پیوندی حاصل از روابط تحلیلی با شار پیوندی مستخرج از نرم افزار ماکسول نشان داده شده است.



شکل (۹): مؤلفه شعاعی چگالی شار مغناطیسی بارداری در شعاع نامی استاتور (وسط ناحیه ۳)





شکل (۱۱): مؤلفه مماسی چگالی شار مغناطیسی بارداری در مرکز آهنرباهای دائم (نواحی۲و۴) و در شعاع نامی استاتور (وسط ناحیه ۳)

اختلاف دامنه در این شکل حدود ۳۹٪ است که این موضوع بیان می کند کلیه مؤلفهها در احتساب شار پیوندی می بایست لحاظ گردند. به عبارت دیگر نرمافزار ماکسول کلیه مؤلفهها را لحاظ می نماید.



شکل (۱۲): دامنه چگالی شار مغناطیسی بارداری در شعاع نامی استاتور (وسط ناحیه ۳)



شکل (۱۳): مقایسه نتایج المان محدود با نتایج تحلیلی ناشی ازمؤلفه اول شار پیوندی فاز a

مرتبه	شار پيوندى	شار پيوندى	درصد خطا
هارمونيک	تحلیلی[mwbt]	ماکسول [mwbt]	
١	44/1	41/V	۵/۴۴
٢	۲۷/۷	78	۶/۱۳
٣	-	-	-
۴	١/١	۱/•۵	۴/۵۴/
۵	•/• ۴٨	•/• 48	4/18
۶	-	-	-
٧	•/17	•/\)Y	۲/۵
٨	•/•••۵	•/•••۵	•
٩	-	_	-
١.	•/••٨	•/•• A	•
))	•/• ٧٧	•/•Y۵	۲/۶
١٢	-	_	-
٦٢	•/•٣٧	•/•٣۶	۲/۷
14	• / • • ١	•/•• ١	•
۱۵	-	-	-
18	•/•••٢	•/•••١٩	۵
١٧	•/••٢٣	•/••٢٢	۴/٣

	а	فاز	ييوندى	شار	محدود	المان	9	تحليلى	نتايج	مقايسه	:(۴)	جدول
--	---	-----	--------	-----	-------	-------	---	--------	-------	--------	------	------

در شکل (۱۶) نیز مقایسه ولتاژ مدار باز فاز a با استفاده از
روابط تحلیلی ناشی از مؤلفه اول و نتایج المان محدود نشان داده
شده است. در شکل (۱۷) ولتاژ مدار باز فاز a با استفاده از روابط
تحلیلی ناشی از تمام مؤلفهها (تا هارمونیک هفدهم) با ولتاژ مدار
باز نتایج المان محدود مقایسه گردیده است.



محدود با نتایج تحلیلی ناشی از تمام مؤلفهها

جدول (۳) : مقایسه نتایج تحلیلی و المان محدود چگالی شار				
حيه ۳)	استاتور (وسط نا-	سی در شعاع نامی	مغناطي	
φ _s [Deg]	چگالی شار تحلیلی [T]	چگالی شار ماکسول [T]	درصد خطا	

[Deg]	تحلیلی [T]	ماکسول [T]	درصد حطا
•	•/•٣٢۶	•/•٣٣۵	۲/۶
۲/۵	•/•٣١۶	•/•٣١٨	•/۶٣
۵	•/• ١٣٣	•/•184	•/٧۴
۲/۵	•/••٣٣	•/••٣٣	
۱.	• / • • ٧۶	•/••¥٨	۲/۵۶
١٢/۵	•/• 188	•/• 188	• 18
۱۵	•/• 188	•/• 180	١/٢
۱۲/۵	•/•164	•/•164	•
۲۰	•/•• Δ λ	•/••۶	٣/٣٣
22/0	•/•• ۵ ٨	•/••۴٩	۱۵/۵

در شکلهای (۱۴) و (۱۵) شار پیوندی تحلیلی با در نظر گرفتن تمام مؤلفههای هارمونیکی (تا هارمونیک هفدهم) با نتایج المان محدود مقایسه گردیده است. در این شرایط انطباق بهتری بین نتایج وجود دارد. طبق جدول (۴) متوسط درصد خطا در هارمونیکهای مختلف کمتر از ۳ درصد می باشد.



محدود با نتایج تحلیلی ناشی از تمام مؤلفهها

۹- مراجع

- B. Shirali, "Analysis of a Radial Flux Air-cored Permanent Magnet Electrical Machine with a Double-sided Rotor and Non overlapping Windings," Master of science, Department of Electrical Engineering and Computer Engineering, Islamic Azad University, Unit Boroujerd, Iran, 2016.
- [2] R. J. Wang, M. J. Kamper, K. D. Westhuizen, and J. F. Gieras, "Optimal design of a coreless stator axial flux permanent-ma gnet generator. Magnetics, IEEE Transactions on, vol. 41, no. 1, pp. 55–64, 2005. ISSN 0018-9464.
- [3] J. A. Stegmann and M. J. Kamper, "Design Aspects of Double-Sided Rotor Radial Flux Air-Cored Permanent-MagnetWind Generator," IEEE Transactions on Industry Applications, vol. 47, no. 2, pp. 767–778, March 2011.
- [4] D. E. Hesmondhalgh and D. Tipping, "Slotless construction for small synchronous motorsusing samarium cobalt magnets, Electric Power Applications, IEE Proceedings B, vol. 129, no. 5, pp. 251–261, 1982.
- [5] Z. Q. Zhuand and D. Howe, "Instantaneous magnetic field distribution in brushless permanent magnet {DC} motors, Part {II}:Armature-reaction field Magnetics, IEEE Transactionson, vol. 29, no. 1, pp. 136–142, 1993.
- [6] Z. Q. Zhu, D. Howeand, and C. C. Chan, "Improved analytical model for predicting the magneticfield distribution in brushle sspermanentmagnet machines Magnetics," IEEE Transaction son, vol. 38, no. 1, pp. 229–238, 2002.
- [7] M. J. Kamper, R. J. Wang, and F. G. Rossouw, "Analysis and Performance of Axial Flux Permanent-Magnet Machine With Air-Cored Non-overlapping Concentrated Stator Windings," Industry Applications, IEEE Transactions on, vol. 44, no. 5, p p. 1495–1504, 2008. ISSN 0093-9994.
- [8] K. Atallah, Z. Q. Zhu, and D. Howe, "Armature reaction field and winding inductances of slotless permanent-magnet brushless machines. Magnetics," IEEE Transactions on, vol. 34, no. 5, pp. 3737–3744, 1998. ISSN0018-9464.
- [9] P. J. Randewijk and M. J. Kamper, "Analytical Analysis of a Radial Flux Air-Cored Permanent Magnet Machines with a Double Sided Rotor and non-overlapping," Double Layer Windings In: Electrical Machines (ICEM), 2012.
- [10] P. S. Bimbhra, "Electrical Machinery {Two Volume} Translater," J. Soltani., H. Lesani., Qaem Publications Institution, 2011.
- [11] J. F. Gieras, R. J. Wang, and M. J. Kamper, "Axial Flux Permanent Magnet Brushless Machines," Translater, M. R. Alizadeh Pahlavani, J. Aghai. Islamic Azad University, Unit Boroujerd, Iran, 2013.
- [12] V. Zamani Faradonbeh and M. R. Alizadeh Pahlavani, "Optimal Pole-Shaping in Surface-Mounted PM Machines using Analytical Modeling: Cogging Torque and Flux Density Harmonics," Jornal of Applied Electromagnetics, vol. 2, no. 4, 2015.
- [13] D. K. Cheng, "Field and wave electromagnetics," Addison-Wesley Reading, Mass, 1989.
- [14] P. J. Randewijk, "Analysis of Radial Flux Air-Cored Perman ent Magnet Machines with a Double sided Rotor and nonoverlapping Windin.," Dissertation presented for the deg., Doc. of phil., 2012.



شکل (۱۶): مقایسه ولتاژ مدار باز فاز a با استفاده از روابط تحلیلی ناشی از مؤلفه اول و نتایج المان محدود





۸- نتیجهگیری

در این مقاله روابط تحلیلی چگالی شار مغناطیسی بارداری و شار پیوندی ماشین به کمک معادلات پواسن ارائه شد. در اعتبارسنجی این روابط با نتایج المان محدود نشان داده شد که اختلاف مؤلفههای شعاعی و مماسی چگالی شار مغناطیسی کمتر از ۳ درصد است. با توجه به این که در روابط تحلیلی مؤلفههای زوج ظاهر می شوند لذا مؤلفه شعاعی چگالی شار مغناطیسی در شکلهای (۹) و (۱۰) تقارن فرد نیم دوره نداشته و عدم توجه به این موضوع می تواند موجب اشباع مغناطیسی در یوغ درونی یا بیرونی ماشین شود که بایستی در طراحی جزئی ماشین مد نظر قرار گیرد.

همچنین نشان داده شد که شار پیوندی تحلیلی ناشی از تمام مؤلفهها (تا هارمونیک هفدهم) با شار پیوندی المان محدود کمتر از ۳ درصد خطا دارند. مضافاً نشان داده شده که اندوکتانس سنکرون ماشین ۲۱٪ بیشتر از اندوکتانس محاسبه شده در مرجع [۱۴] است. این موضوع ناشی از تاثیر تمام مؤلفههای هارمونیکی شار پیوندی است.

ييوست

مترها	ً- پارا	پ– ۱
-------	---------	------

ů	سمبل	شرح پارامتر
۵	p	تعداد زوج قطبهاي ماشين
<u>گ</u>	q	تعداد کلافهای هر فاز ماشین
<u>د</u>	Δ	عرض یک بازوی کلاف استاتور [rad]
<u>د</u>	$ au_p$	گام قطب [rad]
د	$ au_q$	گام کلاف [rad]
٥	δ	زاویه اندازهگیری شده از مرکز تا بازوی کلاف [rad]
٥	k_q	نسبت تعداد کلافهای هر فاز به تعداد زوج قطبها
č	а	تعداد مسیرهای موازی در هر فاز
	k_w	ضریب سیمپیچی
	k_p	ضریب گام سیمپیچی

k _s	ضريب شيار
r_n	شعاع نامی استاتور [m]
r _{cim}	شعاع مرکز آهنربای داخلی [m]
r _{ciy}	شعاع مرکز یوغ داخلی [m]
r _{com}	شعاع مرکز آهنربای بیرونی [m]
r _{coy}	شعاع مرکز یوغ بیرونی [m]
λ_1	شار پیوندی یک دور سیمپیچی[Wb-turns]
Λ	شار پیوندی در هر فاز[Wb-turns]
\widehat{B}_{rm}	دامنه چگالی شار شعاعی هارمونیک lmم [T]
B_{r_AR}	مۇلفە شعاعيچگالى شار مغناطيسى [T]
B_{ϕ_AR}	مؤلفه مماسی چگالی شار مغناطیسی [T]
Ν	تعداد هادیهای درون هر شیار مجازی استاتور

پ- ۲- با توجه به توضیح شرایط مرزی در بخش ۴ مقاله میتوان معادلات مربوط به نواحی مختلف را بهصورت زیر بیان نمود: Clumq + Dlumq

$C_m'r_1^{mq} + D_m'r_1^{-mq} = 0$	(۱ – پ)
$C_m^{I} r_2^{mq} + D_m^{I} r_2^{-mq} - C_m^{II} r_2^{mq} - D_m^{II} r_2^{-mq} = 0$	(۲ – پ)
$\mu^{II}C_m^{I}r_2^{mq-1} - \mu^{II}D_m^{I}r_2^{-mq-1} - \mu^{I}C_m^{II}r_2^{mq-1} + \mu^{I}D_m^{II}r_2^{-mq-1} = 0$	(۳ – پ)
$C_m^{II} r_3^{mq} + D_m^{II} r_3^{-mq} - C_m^{III} r_3^{mq} - D_m^{III} r_3^{-mq} = G_m(r_3)$	(پ -۴)
$\mu^{III}C_m^{II}r_3^{mq-1} - \mu^{III}D_m^{II}r_3^{-mq-1} - \mu^{II}C_m^{III}r_3^{mq-1} + \mu^{II}D_m^{III}r_3^{-mq-1} = \mu^{II}G_m'(r_3)/(mq)$	(۵- پ)
$C_m^{III}r_4^{mq} + D_m^{III}r_4^{-mq} - C_m^{IV}r_4^{mq} - D_m^{IV}r_4^{-mq} = -G_m(r_4)$	(۶ پ)
$\mu^{IV} C_m^{III} r_4^{mq-1} - \mu^{IV} D_m^{III} r_4^{-mq-1} - \mu^{III} C_m^{IV} r_4^{mq-1} + \mu^{III} D_m^{IV} r_4^{-mq-1} = -\mu^{IV} G_m'(r_4)/(mq)$	(۷- پ)
$C_m^{IV} r_5^{mq} + D_m^{IV} r_5^{-mq} - C_m^{V} r_5^{mq} - D_m^{V} r_5^{-mq} = 0$	(۸- پ)
$\mu^{V} C_{m}^{IV} r_{5}^{mq-1} - \mu^{V} D_{m}^{IV} r_{5}^{-mq-1} - \mu^{IV} C_{m}^{V} r_{5}^{mq-1} + \mu^{IV} D_{m}^{V} r_{5}^{-mq-1} = 0$	(۹- پ)
$C_m^V r_6^{mq} + D_m^V r_6^{-mq} = 0$	(۱۰ – پ)

$$C_m^V r_6^{mq} + D_m^V r_6^{-mq} = 0$$

بنابراین مؤلفههای چگالی شار مغناطیسی بارداری در نواحی مختلف بهصورت زیر بهدست میآید:

$$B_{\phi}(r,\phi) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t) \quad III \quad \text{if } (q + 1) = -\sum_{m=1}^{mq} mq(C_m r^{mq-1} - D_m r^{-mq-1} + G'_m(r)/(mq)) \sin(mq\phi \pm \omega t)$$

$$\left|B_{mag}(r,\phi)\right| = \sqrt{B_r^2(r,\phi) + B_\phi^2(r,\phi)}, \quad G'_m(r) = \frac{6\mu_0 l_p N r}{a r_n h \pi q m^2} k_{\omega,m} \tag{(10)}$$

Vol. 3, No. 2, 2015 (Serial No. 7)

Analytical Design of On load Magnetic Flux Density and Flux-linkage in Radial Flux Air-cored Permanent Magnet Electrical Machine with a Double-sided Rotor

M. R. Alizadeh Pahlevan^{*}, B. Shirali

Malek-Ashtar University of Technology

(Received: 13/02/2016, Accepted: 18/09/2016)

Abstract

In this article, a radial magnetic flux density and flux-linkage of the radial flux Air-Cored permanent magnet electrical machine (RFAMP) is provided with double-sided rotor which can be calculated analytically using the sub-domain analysis. First, Analytical relationships of on load magnetic flux density and flux-linkage of this machine are presented with poisson equations and, then, these relationships are validated by finite element of numerical results in Maxwell 16.02 software. Comparisons show that the difference between fundamental components of radial magnetic flux density and flux-linkage of analytical relations and that of finite element results is less than 3%. Also, It is shown that in this machine type, even harmonics appear and the radial components of the magnetic flux density is not symmetrical, unit half cycle and Lack of attention to this subject in the design of the machine can cause inner or outer yoke magnetic saturation. In this article, to calculate the flux linkage resulting from the armature reaction, all the components of winding conductor density distribution are utilized and in the calculation of the flux linkage, all radial components of the magnetic flux density are used. In some relevant references, only the first radial component of the magnetic flux density and the second component of winding conductor are used and the other are ignored. In comparison with some related references the linkage flux and RFAPM machine inductance have been increased about 21%, that the number is significant in the study of magnetic saturation vokes. It is worth noting that the study of the comparative results has only been up to 17th harmonics and that the higher harmonics can adapt better to have the finite element results.

Keywords: Finite element, Conductor density, Current density

^{*} Corresponding author E-mail: mr_alizadehp@mut.ac.ir